

The background of the slide features a light gray circuit board pattern with various traces and circular components. A solid dark gray horizontal band runs across the middle of the image, serving as a background for the text.

Langage machine et assembleur

Découverte

Sommaire

- 1. Les langages de haut niveau, de bas niveau et le langage machine ?
- 2. Comment traduire du code source de haut niveau en code machine ?
 - 2.1 Le compiler ou l'interpréter ?
 - 2.2 Exemple : le « Hello World ! » pour l'embarqué.
- 3. L'assembleur : langage de bas niveau !
 - 3.1 Désassembler le code machine du programme « Hello World ! »
 - 3.2 Réécrire « Hello World ! » en assembleur.
- Annexes
 - A1 Architecture matérielle AVR
 - A2 Microchip Studio
 - A3 Jeu de Pong en assembleur sur Arduino

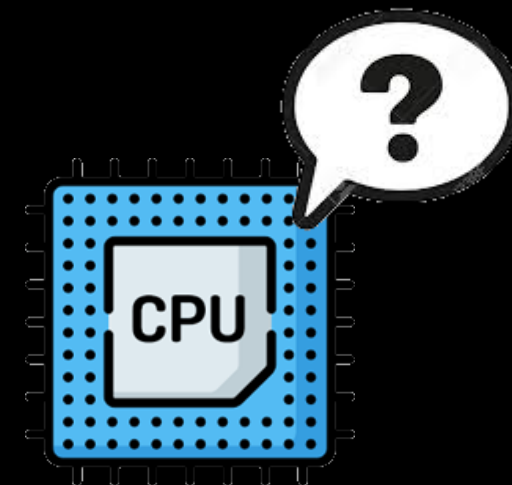


J'écris le **code source** de mon programme avec un langage de **haut** ou de **bas niveau** !

Indice TIOBE en Août 2024

Changements par rapport à août 2023.

On trouve l'assembleur à la 17^e place.



Programming Language	Ratings	Change
Python	18.04%	+4.71%
C++	10.04%	-0.59%
C	9.17%	-2.24%
Java	9.16%	-1.16%
C#	6.39%	-0.65%
JavaScript	3.91%	+0.82%
SQL	2.21%	+0.88%
Visual Basic	2.18%	-0.45%
Go	2.03%	+0.87%
Assembly language	1.21%	-0.13%

1. Langages de haut niveau, de bas niveau et ...

Le CPU "comprend" le langage machine !



J'exécute du **code machine**
ou "**langage machine**" !



... langage machine ?

Le passage du **code source** au **code machine** nécessite une traduction :

Cas 1

Le code source est traduit en une seule opération à l'aide d'un **COMPILATEUR**.

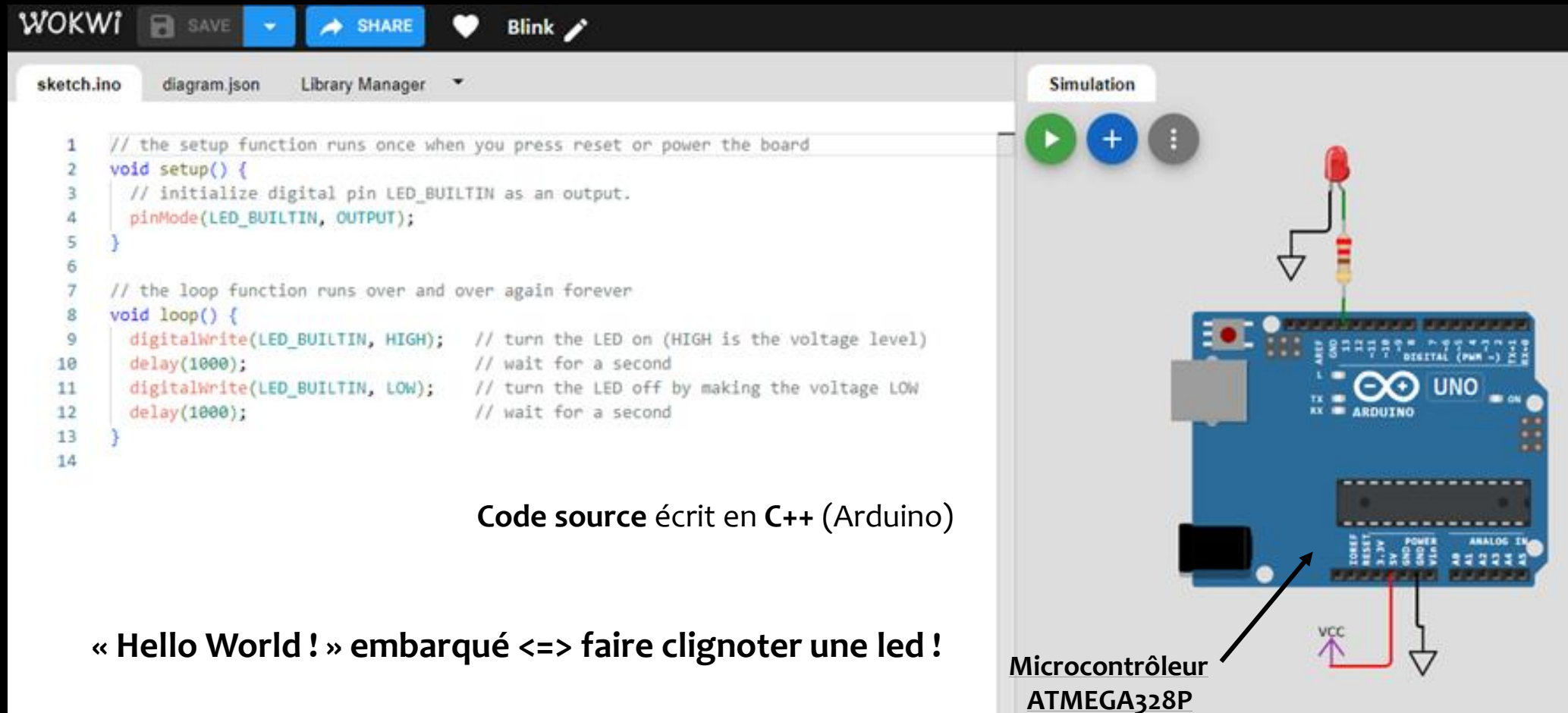
Exemple : *Le code source C++ est compilé.*

Cas 2

Le code source est traduit ligne par ligne à l'aide d'un **INTERPRETEUR**.

Exemple : *Le code source JavaScript est interprété.*

Exemple : le « Hello World ! » pour l'embarqué



The image shows the Wokwi IDE interface. On the left, the code editor displays the following C++ code:

```
1 // the setup function runs once when you press reset or power the board
2 void setup() {
3   // initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.
4   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
5 }
6
7 // the loop function runs over and over again forever
8 void loop() {
9   digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
10  delay(1000); // wait for a second
11  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
12  delay(1000); // wait for a second
13 }
14
```

Code source écrit en C++ (Arduino)

« Hello World ! » embarqué <=> faire clignoter une led !

Simulation

Microcontrôleur ATMEGA328P

2. Comment traduire du code source de haut niveau en code machine ? – 2.2 "Hello World !" [Wokwi]



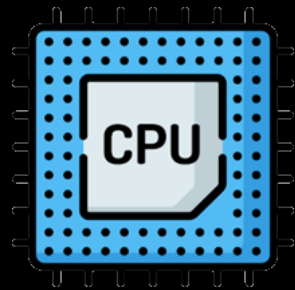
Code machine de « Hello World ! »

Le **compilateur** intégré à l'outil de développement (IDE) **MICROCHIP STUDIO** produit un fichier **Blink.hex** à partir du code source contenu dans **Blink.cpp**.



```
:10000000C945C000C946E000C946E000C946E00CA  
:10001000C946E000C946E000C946E000C946E00A8  
:10002000C946E000C946E000C946E000C946E0098  
:10003000C946E000C946E000C946E000C946E0088  
:10004000C9498000C946E000C946E000C946E004E  
:10005000C946E000C946E000C946E000C946E0068  
:10006000C946E000C946E0000000000000080002010069  
:100070000003040700000000000000000000102040863  
:100080001020408001020408102001020408102000
```

Blink.hex contient le **code machine** et des informations utiles à la **programmation** du microcontrôleur.



2. Comment traduire du code source de haut niveau en code machine ? – 2.2 "Hello World !"

Le langage de bas niveau – L'assembleur

« Le langage d'assemblage ou **assembleur** est le langage de plus **bas niveau** représentant le **langage machine** sous une forme lisible par un humain. En assembleur, le **code source** est constitué de symboles dits "**mnémoniques**", c'est-à-dire faciles à retenir.

Outil logiciel - Désassembleur

L'IDE **Microchip Studio** offre la possibilité d'obtenir le code source assembleur du programme Blink à l'aide d'un outil logiciel appelé **DESASSEMBLEUR**.

Exemple : extrait de Blink désassemblé

```
35: void setup() {
  36:   // initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.
  37:   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
00000070   61 e0                LDI R22,0x01        Load immediate
00000071   8d e0                LDI R24,0x0D        Load immediate
00000072   0c 94 a7 01         JMP 0x000001A7       Jump
...
```



3. L'assembleur : langage de bas niveau ! 3.1 Désassembler le code machine de « Hello World ! »

Les mnémoniques sont décrits dans une documentation mais leur compréhension nécessite de connaître l'architecture matérielle du CPU.

Exemple extrait de [AVR Instruction Set Manual](#)

LDI – Load Immediate

Description
Loads an 8-bit constant directly to register 16 to 31.

Operation:
(i) $Rd \leftarrow K$

Syntax: Operands: Program Counter:
(i) LDI Rd,K $16 \leq d \leq 31, 0 \leq K \leq 255$ $PC \leftarrow PC + 1$

16-bit Opcode:

1110	KKKK	dddd	KKKK
------	------	------	------

Status Register (SREG) and Boolean Formula

I	T	H	S	V	N	Z	C
-	-	-	-	-	-	-	-

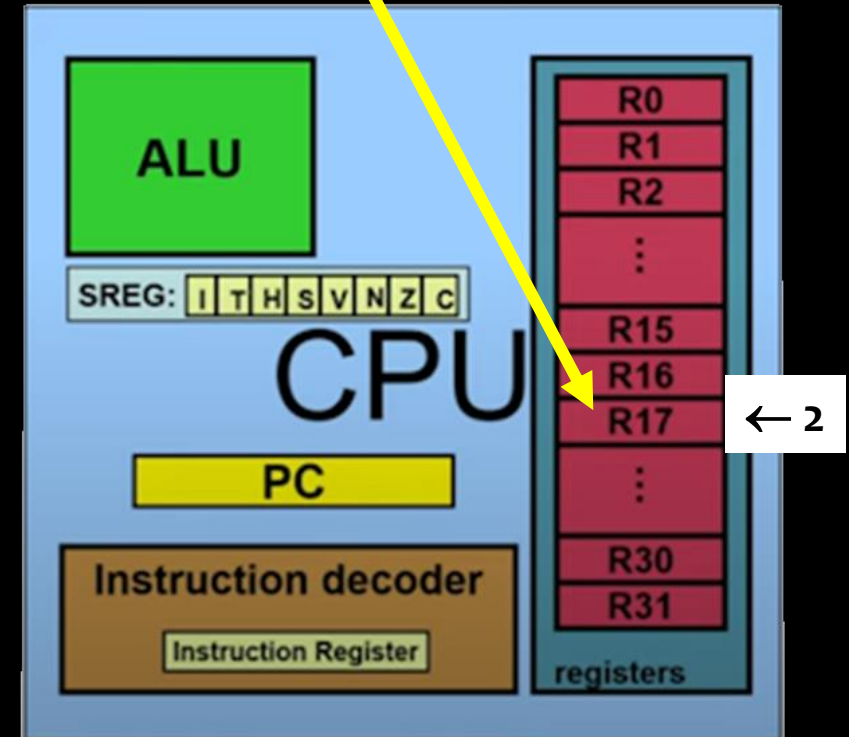
Example:

```
clr r31 ; Clear Z high byte
ldi r30,$F0 ; Set Z low byte to $F0
lpm ; Load constant from Program
; memory pointed to by Z
```

Words 1 (2 bytes)
Cycles 1

Code machine

Exemple : 12 e6 LDI R17,0x62 ; R17 ← 2



CPU de l'[ATMEGA328P](#)

3. L'assembleur : langage de bas niveau !

Les instructions "machine"

Elles peuvent être rangées en quatre catégories :

- les instructions **arithmétiques et logiques**

Exemple : ADC, SBC, AND, OR, etc.

- les instructions de **transfert de données**

Exemple : LD, LDI, MOV, etc.

- les instructions **d'entrées-sorties**

Exemple : IN, OUT, etc.

- les instructions de **rupture de séquence**

Exemple : BREQ, JMP, etc.

Remarques : les exemples font référence à la famille des processeurs AVR ATMEL (8bits).

L'ATMEGA328P de la carte ARDUINO UNO possède un jeu de 131 instructions.

3. L'assembleur : langage de bas niveau !

« Hello World ! » réécrit en assembleur

Outil logiciel - Assembleur

Un programme appelé **ASSEMBLEUR** convertit le code source écrit en assembleur en **code machine**.
L'IDE **Microchip Studio** dispose d'un assembleur.

Le code source assembleur est écrit par le programmeur.

```
; Blink.asm
; Fait clignoter la LED de la carte Arduino (période T = 2s)

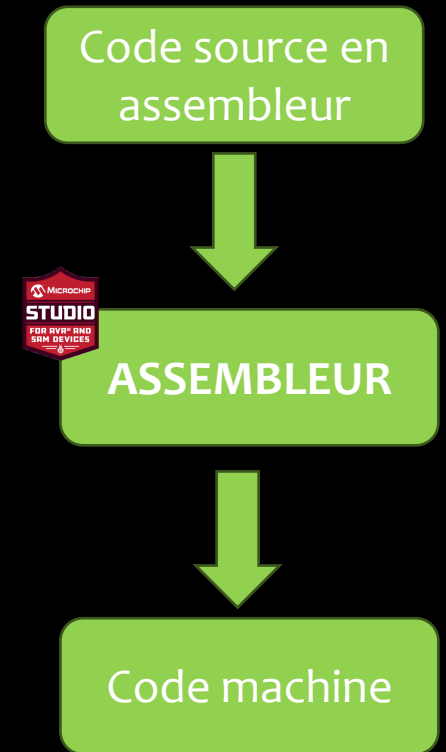
; Définir les registres
.equ LED_PIN = 5          ; Broche de la LED (par exemple, PB5 pour la broche 13 sur Arduino Uno)
.equ DELAY_COUNT_EXT = 1000 ; Compteur de la boucle externe
.equ DELAY_COUNT_INT = 4000 ; Compteur de la boucle interne

; Initialisation
.org 0x00
    rjmp RESET          ; Sauter à l'étiquette RESET

RESET:
    ldi r16, (1 << LED_PIN) ; Charger la valeur de la broche LED dans r16
    out DDRB, r16          ; Configurer la broche LED comme sortie

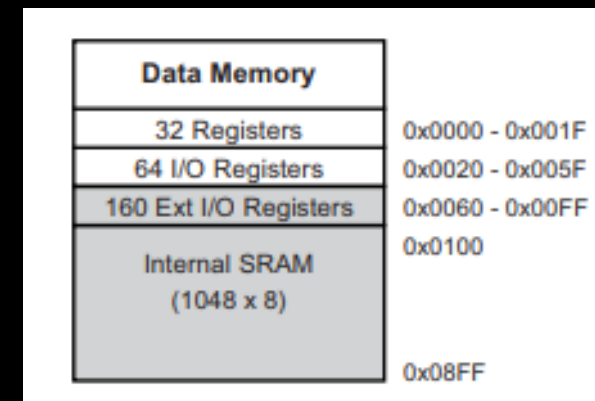
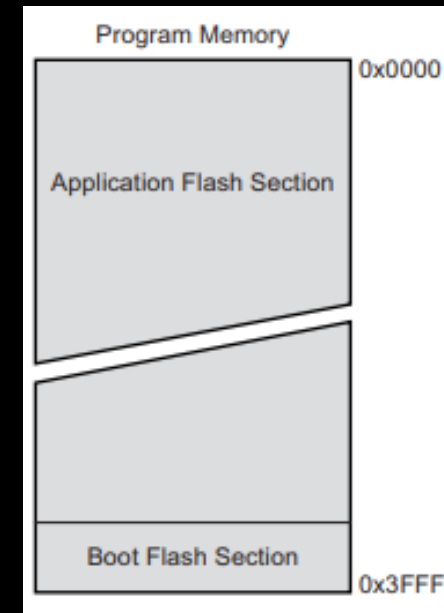
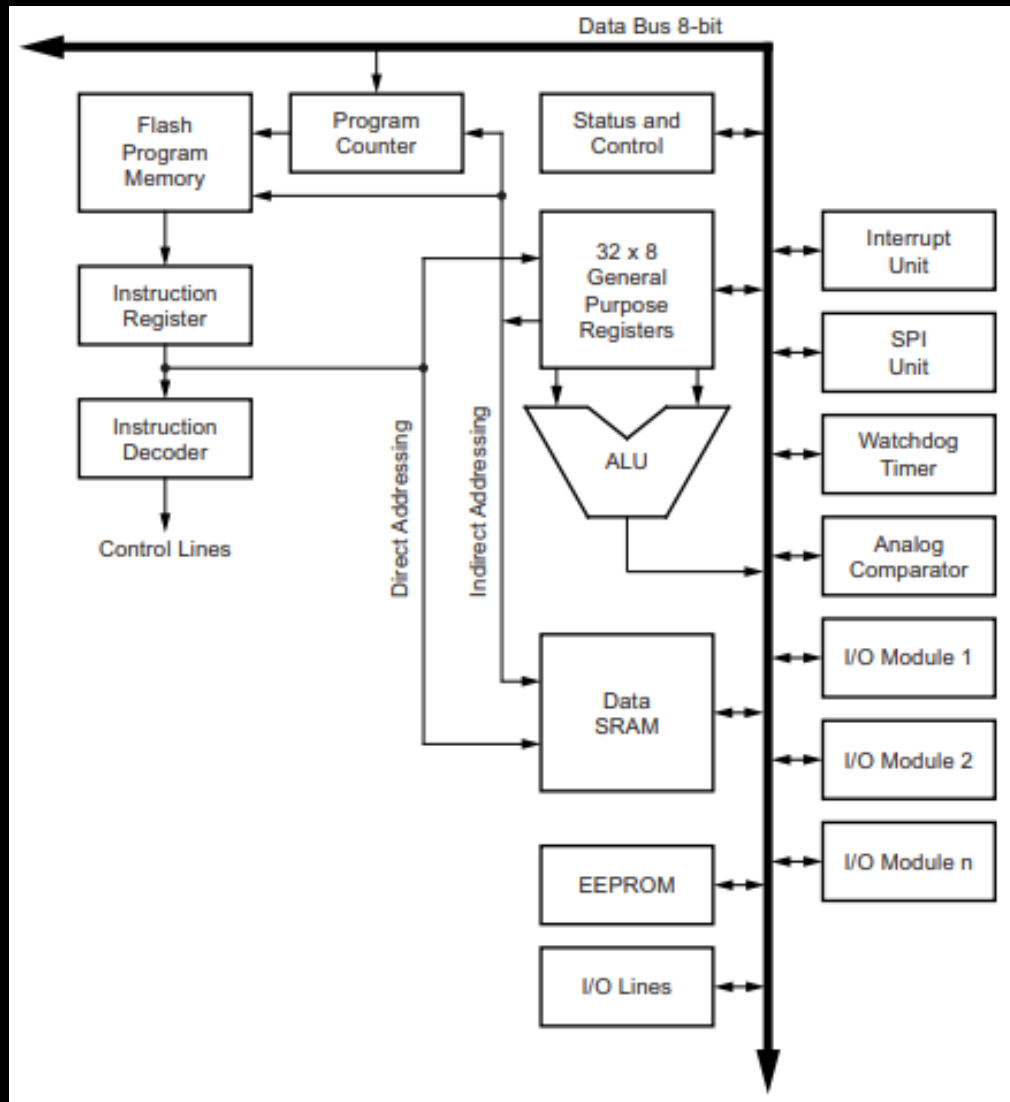
MAIN_LOOP:
    sbi PORTB, LED_PIN    ; Allumer la LED
    rcall DELAY           ; Appeler le sous programme DELAY
    cbi PORTB, LED_PIN    ; Éteindre la LED
    rcall DELAY           ; Appeler le sous programme DELAY
    rjmp MAIN_LOOP       ; Sauter à l'étiquette MAIN_LOOP (Boucle principale)
```

Memory:	prog FLASH
prog 0x0000	00 c0 00 e2 04 b9 2d 9a 03 d0 2d 98 01 d0 fb cf
prog 0x0010	80 ea 9f e0 a8 ee b3 e0 01 97 f1 f7 11 97 d1 f7
prog 0x0020	08 95 ff ff ff ff ff ff ff ff ff ff ff ff



3. L'assembleur : langage de bas niveau ! 3.2 Réécrire « Hello World ! » en assembleur [[Wokwi](#)]

Annexe 1 – Architecture matérielle AVR



Blink (Debugging) - Microchip Studio

File Edit View VAssistX ASF Project Build Debug Tools Window Help

Debug Browser ATmega328P Simulator

Disassembly Blink.asm Start Page

```

; Blink.asm
; Fait clignoter la LED de la carte Arduino (période T = 2s)

; Définir les registres
.equ LED_PIN = 5 ; Broche de la LED (par exemple, PB5 pour la broche 13 sur Arduino Uno)
.equ DELAY_COUNT_EXT = 1000 ; Compteur de la boucle externe réalisé avec le mot r27r26
.equ DELAY_COUNT_INT = 4000 ; Compteur de la boucle interne réalisé avec le mot r25r24

; Initialisation
.org 0x00
rjmp RESET ; Sauter à l'étiquette RESET

RESET:
ldi r16, (1 << LED_PIN) ; Charger la valeur de la broche LED dans r16
out DDRB, r16 ; Configurer la broche LED comme sortie

MAIN_LOOP:
sbi PORTB, LED_PIN ; Allumer la LED
    
```

119 %

Solution Explorer

Solution 'Blink' (1 project)

- Blink
 - Dependencies
 - Labels
 - Output Files
 - Blink.asm

Registers

R00 = 0x00 R01 = 0x00 R02 = 0x00 R03 = 0x00
 R04 = 0x00 R05 = 0x00 R06 = 0x00 R07 = 0x00
 R08 = 0x00 R09 = 0x00 R10 = 0x00
 R11 = 0x00 R12 = 0x00 R13 = 0x00 R14 = 0x00
 R15 = 0x00 R16 = 0x00 R17 = 0x00
 R18 = 0x00 R19 = 0x00 R20 = 0x00 R21 = 0x00
 R22 = 0x00 R23 = 0x00 R24 = 0x00
 R25 = 0x00 R26 = 0x00 R27 = 0x00 R28 = 0x00
 R29 = 0x00 R30 = 0x00 R31 = 0x00

I/O

Filter:

Name	Value
ADC (ADC)	
ADC (ADC)	
CPU Registers (CPU)	
EEPROM (EEPROM)	
External Interrupts (EXINT)	
I/O Port (PORTB)	
I/O Port (PORTC)	
I/O Port (PORTD)	
Serial Peripheral Interface (...)	
Timer/Counter, 16-bit (TC1)	
Timer/Counter, 8-bit (TC0)	

Memory 4

Memory: prog FLASH

Address	Value
prog 0x0000	00 c0 00 e2 04 b9 2d 9a .À.â.-ÿ
prog 0x0008	03 d0 2d 98 01 d0 fb cf .Ð-~.ÐúĪ
prog 0x0010	a0 ea bf e0 88 ee 93 e0 êçà^i"à
prog 0x0018	01 97 f1 f7 11 97 d1 f7 .-ñ÷.-Ñ÷
prog 0x0020	08 95 ff ff ff ff ff ff ..ÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0028	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0030	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0038	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0040	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0048	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0050	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0058	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0060	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0068	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ
prog 0x0070	ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ

Call Stack Breakpo... Comma... Immedi... Output Memor...

Ready

A3. Jeu de Pong en assembleur sur Arduino

```
52
53 ; ##### Data area ##### (stored in SRAM, starts above the register area)
54 | | | | .data
55
56 ;(mostly just to test load/store from SRAM instructions)
57 tmr1: .word 0 ; A "timer"
58 bats: .byte 0 ; bat positions (center [2-7]), one nibble for each
59 | | | | | | | | | | ; bit 4 in top nibble is direction (as position never exceeds 7)
60
61 ; extended version will have the display buffer in SRAM to allow for more display units)
62
63 ; ##### Code area ##### (Storing code in flash)
64 | | | | .text
65
66 ; ==== send one byte-pair to display (partial transaction)
67 SendTwo:
68 ; entry: byte values in Tmp2/3 (r20/21)
69 ; exit: Tmp altered
70 out SPDR,Tmp2 ; send the first byte, the row - put it in SPI data register
71 1: in Tmp,SPSR ; Read SPI status register
72 sbrc Tmp,SPIF ; was the done bit set ?
73 rjmp 1b ; nope, keep waiting
74
75 out SPDR,Tmp3 ; 2nd byte Display pattern - send it too
76 1: in Tmp,SPSR ; Read SPI status register
77 sbrc Tmp,SPIF ; was the done bit set ?
78 rjmp 1b ; nope, keep waiting
79
80 ret
81
82 ; ===== send one row to display
83 SendRow:
84 ; Push four bytes to SPI, bracket by LOW pin 10
```

