



Langage machine et assembleur

Découverte

Sommaire

- 1. Les langages de haut niveau, de bas niveau et le langage machine ?
- 2. Comment traduire du code source de haut niveau en code machine ?
 - 2.1 Le compiler ou l'interpréter ?
 - 2.2 Exemple : le « Hello World ! » pour l'embarqué.
- 3. L'assembleur : langage de bas niveau !
 - 3.1 Désassembler le code machine du programme « Hello World ! »
 - 3.2 Réécrire « Hello World ! » en assembleur.
- Annexes
 - A1 Architecture matérielle AVR
 - A2 Microchip Studio
 - A3 Jeu de Pong en assembleur sur Arduino

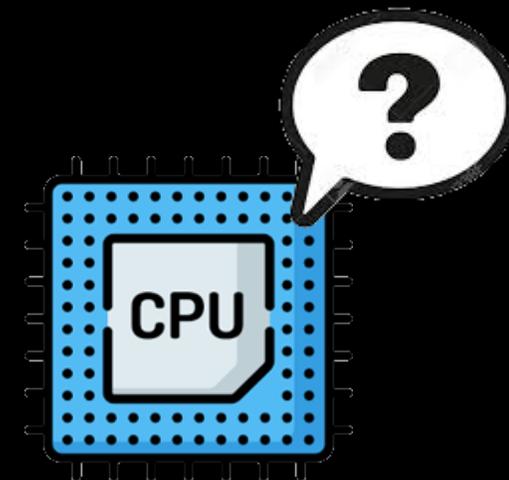


J'écris le **code source** de mon programme avec un langage de **haut** ou de **bas niveau** !

Indice TIOBE en Août 2024

Changements par rapport à août 2023.

On trouve l'assembleur à la 17^e place.



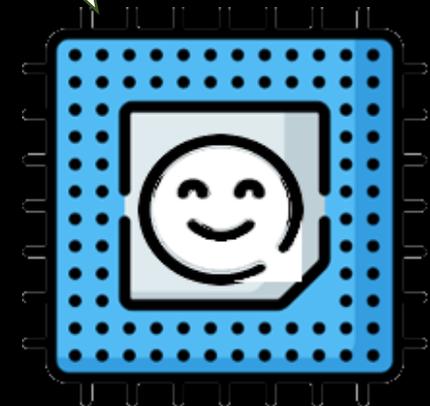
| Programming Language | Ratings | Change |
|---|---------|--------|
|  Python | 18.04% | +4.71% |
|  C++ | 10.04% | -0.59% |
|  C | 9.17% | -2.24% |
|  Java | 9.16% | -1.16% |
|  C# | 6.39% | -0.65% |
|  JavaScript | 3.91% | +0.82% |
|  SQL | 2.21% | +0.88% |
|  Visual Basic | 2.18% | -0.45% |
|  Go | 2.03% | +0.87% |
|  Assembly language | 1.21% | -0.13% |

1. Langages de haut niveau, de bas niveau et ...

Le CPU "comprend" le langage machine !



J'exécute du **code machine**
ou "**langage machine**" !



... langage machine ?

Le passage du **code source** au **code machine** nécessite une traduction :

Cas 1

Le code source est traduit en une seule opération à l'aide d'un **COMPILATEUR**.

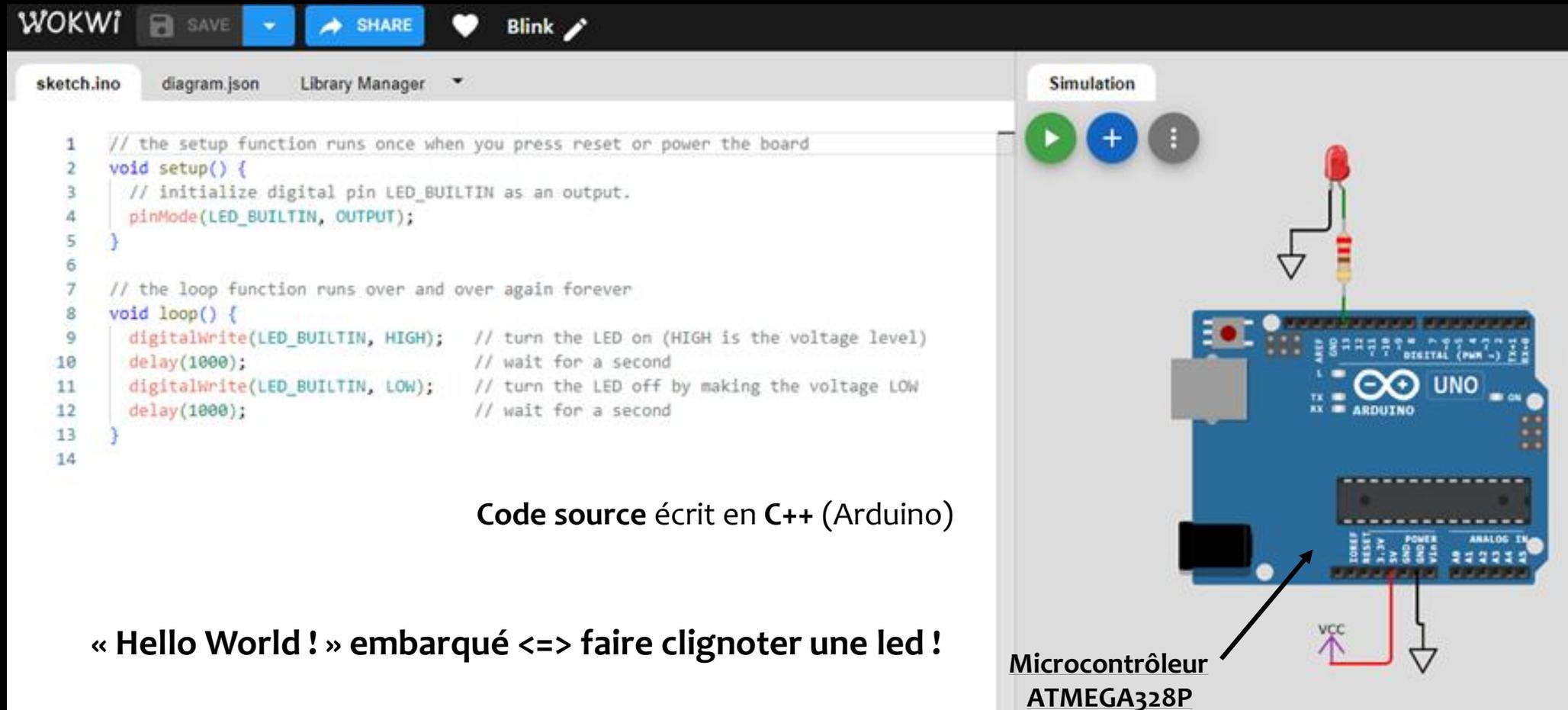
Exemple : *Le code source C++ est compilé.*

Cas 2

Le code source est traduit ligne par ligne à l'aide d'un **INTERPRETEUR**.

Exemple : *Le code source JavaScript est interprété.*

Exemple : le « Hello World ! » pour l'embarqué



The image shows the Wokwi IDE interface. On the left, the code editor displays the following C++ code for a blinking LED:

```
1 // the setup function runs once when you press reset or power the board
2 void setup() {
3   // initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.
4   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
5 }
6
7 // the loop function runs over and over again forever
8 void loop() {
9   digitalWrite(LED_BUILTIN, HIGH); // turn the LED on (HIGH is the voltage level)
10  delay(1000); // wait for a second
11  digitalWrite(LED_BUILTIN, LOW); // turn the LED off by making the voltage LOW
12  delay(1000); // wait for a second
13 }
14
```

Code source écrit en C++ (Arduino)

« Hello World ! » embarqué <=> faire clignoter une led !

Simulation

Microcontrôleur ATMEGA328P

2. Comment traduire du code source de haut niveau en code machine ? – 2.2 "Hello World !" [Wokwi]



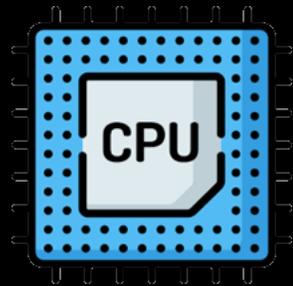
Code machine de « Hello World ! »

Le **compilateur** intégré à l'outil de développement (IDE) **MICROCHIP STUDIO** produit un fichier **Blink.hex** à partir du code source contenu dans **Blink.cpp**.



```
:10000000C945C000C946E000C946E000C946E00CA
:10001000C946E000C946E000C946E000C946E00A8
:10002000C946E000C946E000C946E000C946E0098
:10003000C946E000C946E000C946E000C946E0088
:10004000C9498000C946E000C946E000C946E004E
:10005000C946E000C946E000C946E000C946E0068
:10006000C946E000C946E0000000000000080002010069
:100070000003040700000000000000000000102040863
:100080001020408001020408102001020408102000
```

Blink.hex contient le **code machine** et des informations utiles à la **programmation** du microcontrôleur.



2. Comment traduire du code source de haut niveau en code machine ? – 2.2 "Hello World !"

Le langage de bas niveau – L'assembleur

« Le langage d'assemblage ou **assembleur** est le langage de plus **bas niveau** représentant le **langage machine** sous une forme lisible par un humain. En assembleur, le **code source** est constitué de symboles dits "**mnémoniques**", c'est-à-dire faciles à retenir.

Outil logiciel - Désassembleur

L'IDE **Microchip Studio** offre la possibilité d'obtenir le code source assembleur du programme Blink à l'aide d'un outil logiciel appelé **DESASSEMBLEUR**.

Exemple : extrait de Blink désassemblé

```
35: void setup() {
  36:   // initialize digital pin LED_BUILTIN as an output.
  37:   pinMode(LED_BUILTIN, OUTPUT);
00000070   61 e0                LDI R22,0x01      Load immediate
00000071   8d e0                LDI R24,0x0D      Load immediate
00000072   0c 94 a7 01         JMP 0x000001A7     Jump
...
```



3. L'assembleur : langage de bas niveau ! 3.1 Désassembler le code machine de « Hello World ! »

Les mnémoniques sont décrits dans une documentation mais leur compréhension nécessite de connaître l'architecture matérielle du CPU.

Exemple extrait de [AVR Instruction Set Manual](#)

LDI – Load Immediate

Description
Loads an 8-bit constant directly to register 16 to 31.

Operation:
(i) $Rd \leftarrow K$

Syntax: Operands: Program Counter:
(i) LDI Rd,K $16 \leq d \leq 31, 0 \leq K \leq 255$ $PC \leftarrow PC + 1$

16-bit Opcode:

| | | | |
|------|------|------|------|
| 1110 | KKKK | dddd | KKKK |
|------|------|------|------|

Status Register (SREG) and Boolean Formula

| I | T | H | S | V | N | Z | C |
|---|---|---|---|---|---|---|---|
| - | - | - | - | - | - | - | - |

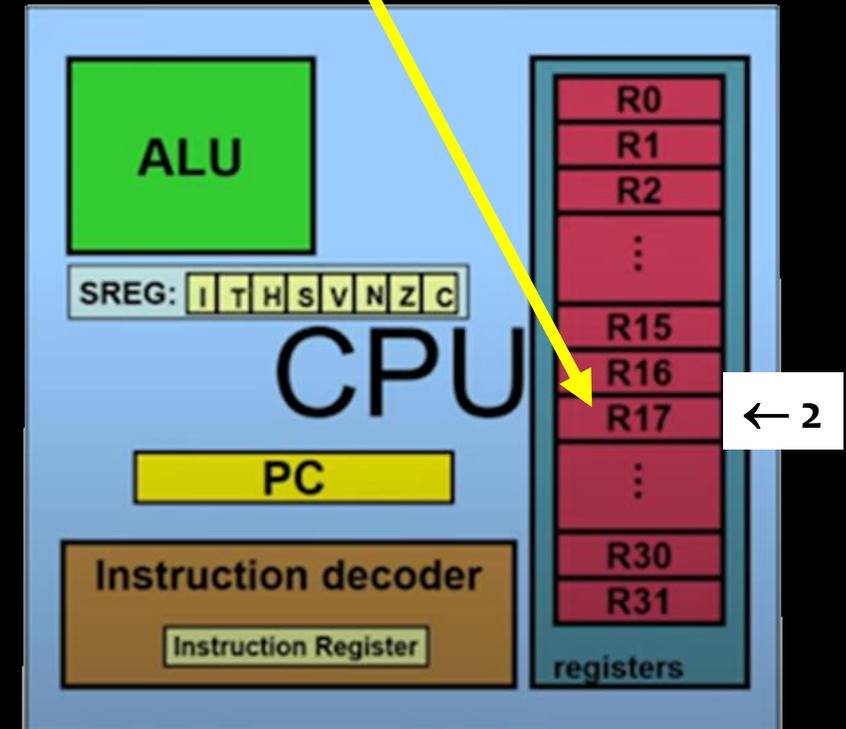
Example:

```
clr r31 ; Clear Z high byte
ldi r30,$F0 ; Set Z low byte to $F0
lpm ; Load constant from Program
; memory pointed to by Z
```

Words 1 (2 bytes)
Cycles 1

Code machine

Exemple : 12 e6 LDI R17,0x62 ; R17 ← 2



CPU de l'[ATMEGA328P](#)

3. L'assembleur : langage de bas niveau !

Les instructions "machine"

Elles peuvent être rangées en quatre catégories :

- les instructions **arithmétiques et logiques**

Exemple : ADC, SBC, AND, OR, etc.

- les instructions de **transfert de données**

Exemple : LD, LDI, MOV, etc.

- les instructions **d'entrées-sorties**

Exemple : IN, OUT, etc.

- les instructions de **rupture de séquence**

Exemple : BREQ, JMP, etc.

Remarques : les exemples font référence à la famille des processeurs AVR ATMEL (8bits).

L'ATMEGA328P de la carte ARDUINO UNO possède un jeu de 131 instructions.

3. L'assembleur : langage de bas niveau !

« Hello World ! » réécrit en assembleur

Outil logiciel - Assembleur

Un programme appelé **ASSEMBLEUR** convertit le code source écrit en assembleur en **code machine**.
L'IDE **Microchip Studio** dispose d'un assembleur.

Le code source assembleur est écrit par le programmeur.

```
; Blink.asm
; Fait clignoter la LED de la carte Arduino (période T = 2s)

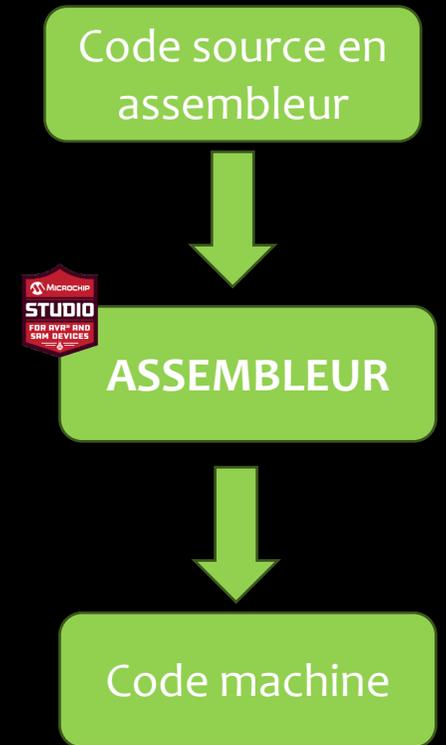
; Définir les registres
.equ LED_PIN = 5          ; Broche de la LED (par exemple, PB5 pour la broche 13 sur Arduino Uno)
.equ DELAY_COUNT_EXT = 1000 ; Compteur de la boucle externe
.equ DELAY_COUNT_INT = 4000 ; Compteur de la boucle interne

; Initialisation
.org 0x00
    rjmp RESET          ; Sauter à l'étiquette RESET

RESET:
    ldi r16, (1 << LED_PIN) ; Charger la valeur de la broche LED dans r16
    out DDRB, r16          ; Configurer la broche LED comme sortie

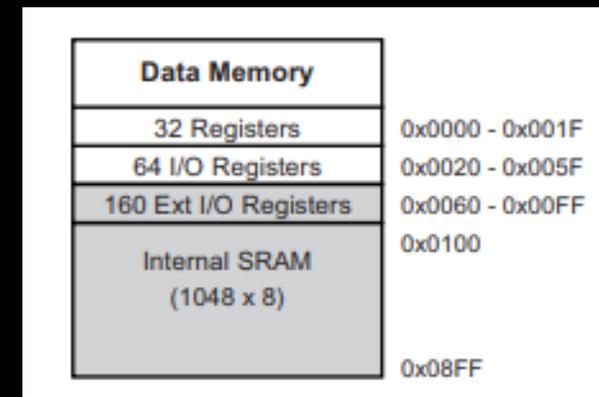
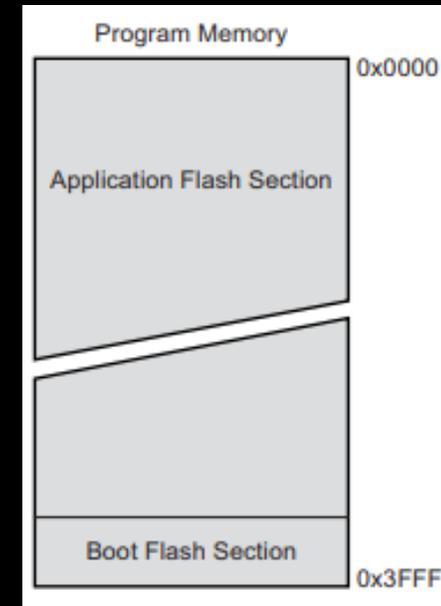
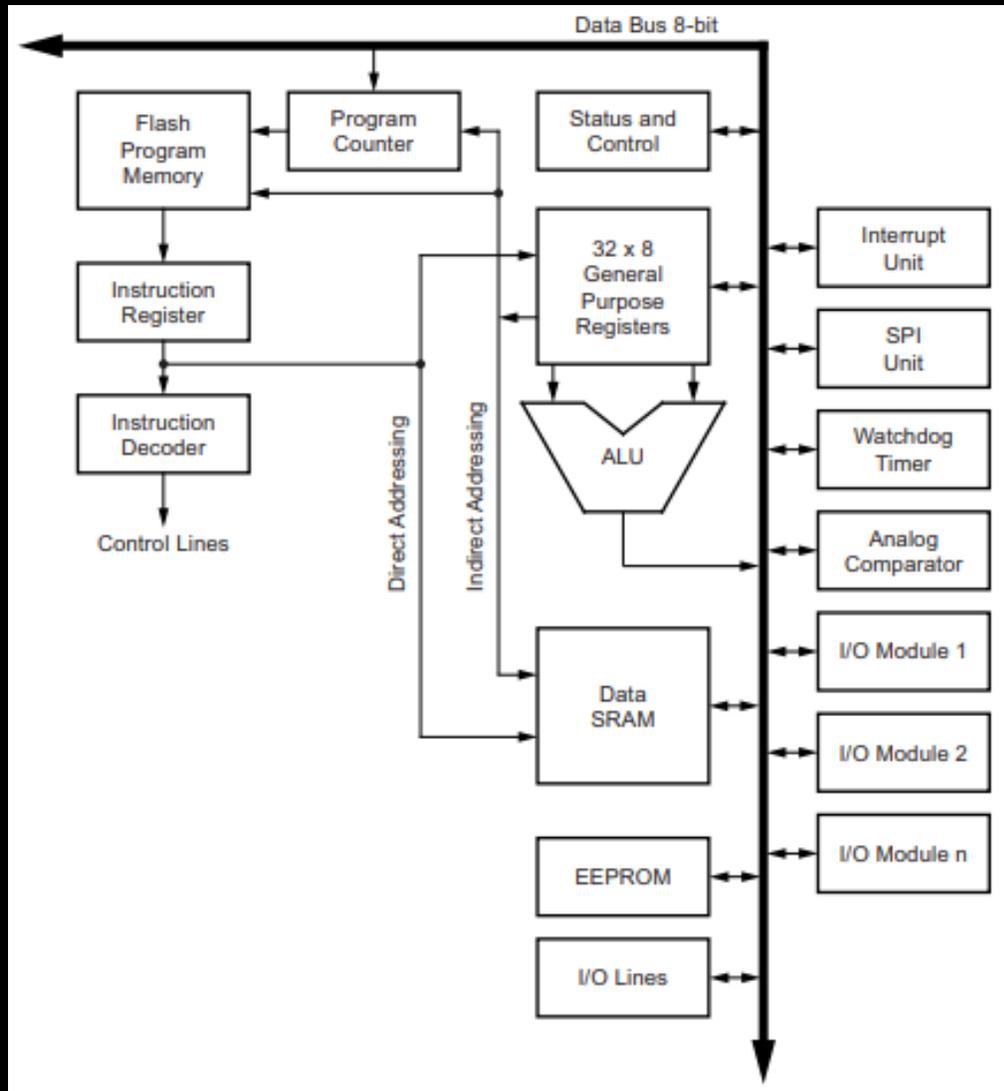
MAIN_LOOP:
    sbi PORTB, LED_PIN    ; Allumer la LED
    rcall DELAY           ; Appeler le sous programme DELAY
    cbi PORTB, LED_PIN    ; Éteindre la LED
    rcall DELAY           ; Appeler le sous programme DELAY
    rjmp MAIN_LOOP       ; Sauter à l'étiquette MAIN_LOOP (Boucle principale)
```

| Memory: | prog FLASH |
|-------------|---|
| prog 0x0000 | 00 c0 00 e2 04 b9 2d 9a 03 d0 2d 98 01 d0 fb cf |
| prog 0x0010 | 80 ea 9f e0 a8 ee b3 e0 01 97 f1 f7 11 97 d1 f7 |
| prog 0x0020 | 08 95 ff |



3. L'assembleur : langage de bas niveau ! 3.2 Réécrire « Hello World ! » en assembleur [[Wokwi](#)]

Annexe 1 – Architecture matérielle AVR



Blink (Debugging) - Microchip Studio

File Edit View VAssistX ASF Project Build Debug Tools Window Help

Debug Debug Browser

ATmega328P Simulator

Disassembly Blink.asm Start Page

```
; Blink.asm
; Fait clignoter la LED de la carte Arduino (période T = 2s)

; Définir les registres
.equ LED_PIN = 5 ; Broche de la LED (par exemple, PB5 pour la broche 13 sur Arduino Uno)
.equ DELAY_COUNT_EXT = 1000 ; Compteur de la boucle externe réalisé avec le mot r27r26
.equ DELAY_COUNT_INT = 4000 ; Compteur de la boucle interne réalisé avec le mot r25r24

; Initialisation
.org 0x00
rjmp RESET ; Sauter à l'étiquette RESET

RESET:
ldi r16, (1 << LED_PIN) ; Charger la valeur de la broche LED dans r16
out DDRB, r16 ; Configurer la broche LED comme sortie

MAIN_LOOP:
sbi PORTB, LED_PIN ; Allumer la LED
rjmp MAIN_LOOP ; Sauter à l'étiquette MAIN_LOOP

DELAY:
rjmp DELAY ; Sauter à l'étiquette DELAY
```

119 %

Solution Explorer

Solution 'Blink' (1 project)

- Blink
 - Dependencies
 - Labels
 - Output Files
 - Blink.asm

Registers

R00 = 0x00 R01 = 0x00 R02 = 0x00 R03 = 0x00
R04 = 0x00 R05 = 0x00 R06 = 0x00 R07 = 0x00
R08 = 0x00 R09 = 0x00 R10 = 0x00
R11 = 0x00 R12 = 0x00 R13 = 0x00 R14 = 0x00
R15 = 0x00 R16 = 0x00 R17 = 0x00
R18 = 0x00 R19 = 0x00 R20 = 0x00 R21 = 0x00
R22 = 0x00 R23 = 0x00 R24 = 0x00
R25 = 0x00 R26 = 0x00 R27 = 0x00 R28 = 0x00
R29 = 0x00 R30 = 0x00 R31 = 0x00

I/O

| Name | Value |
|-----------------------------------|-------|
| ADC (ADC) | |
| ADC (ADC) | |
| CPU Registers (CPU) | |
| EEPROM (EEPROM) | |
| External Interrupts (EXINT) | |
| I/O Port (PORTB) | |
| I/O Port (PORTC) | |
| I/O Port (PORTD) | |
| Serial Peripheral Interface (...) | |
| Timer/Counter, 16-bit (TC1) | |
| Timer/Counter, 8-bit (TC0) | |

Memory 4

Memory: prog FLASH

| Address | Value |
|-------------|----------------------------------|
| prog 0x0000 | 00 c0 00 e2 04 b9 2d 9a .À.â.-ÿ |
| prog 0x0008 | 03 d0 2d 98 01 d0 fb cf .D-~.ÐÛÏ |
| prog 0x0010 | a0 ea bf e0 88 ee 93 e0 êçà^i"à |
| prog 0x0018 | 01 97 f1 f7 11 97 d1 f7 .-ñ÷.-Ñ÷ |
| prog 0x0020 | 08 95 ff ff ff ff ff ff ..ÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0028 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0030 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0038 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0040 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0048 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0050 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0058 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0060 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0068 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |
| prog 0x0070 | ff ff ff ff ff ff ff ff ÿÿÿÿÿÿÿÿ |

Call Stack Breakpo... Comma... Immedi... Output Memor...

Ready

A3. Jeu de Pong en assembleur sur Arduino

```
52
53 ; ##### Data area ##### (stored in SRAM, starts above the register area)
54 | | | | .data
55
56 ;(mostly just to test load/store from SRAM instructions)
57 tmr1: .word 0 ; A "timer"
58 bats: .byte 0 ; bat positions (center [2-7]), one nibble for each
59 | | | | | | | | ; bit 4 in top nibble is direction (as position never exceeds 7)
60
61 ; extended version will have the display buffer in SRAM to allow for more display units)
62
63 ; ##### Code area ##### (Storing code in flash)
64 | | | | .text
65
66 ; ==== send one byte-pair to display (partial transaction)
67 SendTwo:
68 ; entry: byte values in Tmp2/3 (r20/21)
69 ; exit: Tmp altered
70 out SPDR,Tmp2 ; send the first byte, the row - put it in SPI data register
71 1: in Tmp,SPSR ; Read SPI status register
72 sbrc Tmp,SPIF ; was the done bit set ?
73 rjmp 1b ; nope, keep waiting
74
75 out SPDR,Tmp3 ; 2nd byte Display pattern - send it too
76 1: in Tmp,SPSR ; Read SPI status register
77 sbrc Tmp,SPIF ; was the done bit set ?
78 rjmp 1b ; nope, keep waiting
79
80 ret
81
82 ; ===== send one row to display
83 SendRow:
84 ; Push four bytes to SPI, bracket by LOW pin 10
```

