



MicroPython - Les modules Raspberry Pi Pico et Pico W

[Mise à jour le 13/3/2023]



- **Ressources**

- Documentation sur raspberrypi.com
- Documentation [MicroPython](#)
- [IDE Thonny](#)

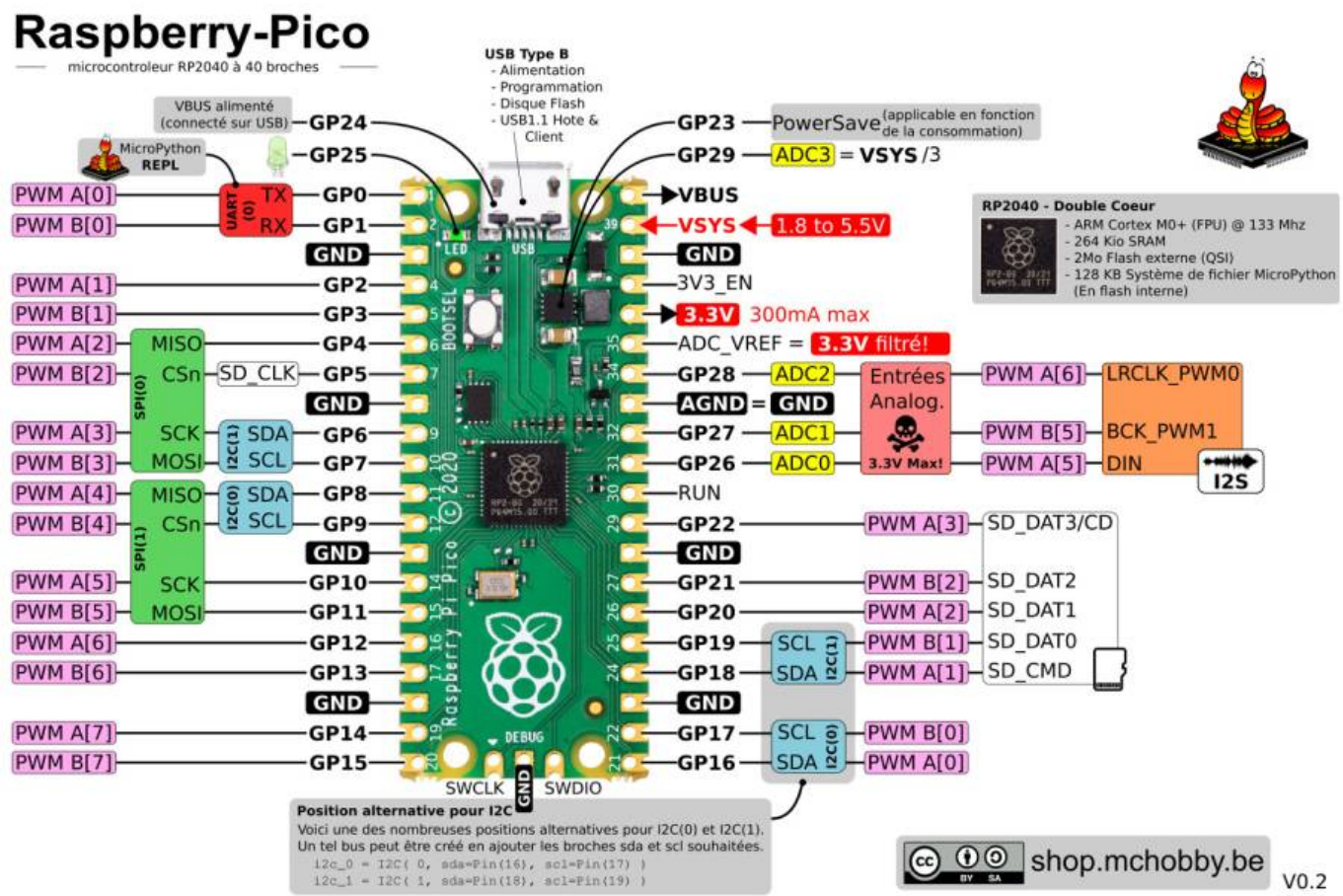
- **Distributeur** : [Go Tronic](#)

Les cartes Raspberry Pi Pico et Pico W sont basées sur un circuit [RP2040](#) conçu par Raspberry Pi. Il est très simple, a d'excellentes performances et un coût très faible (~5€). Sa programmation en MicroPython se fait via **REPL**, par **glisser-déposer** ou directement avec l'**IDE Thonny**.

1. Raspberry Pi Pico

- **Source** : documentation du [Raspberry Pi Pico](#) sur le site raspberrypi.com

1.1 Brochage



1.2 Caractéristiques



- **Alimentation:**
 - 5 Vcc via micro USB
 - 1,8 à 5,5 Vcc via la broche VSYS
- **Microcontrôleur:** [RP2040](#)
- **Microprocesseur:** ARM Cortex-M0+ Dual Core à 133 MHz
- **Mémoire SRAM:** 264 KB
- **Mémoire Flash:** 2 MB externe
- **26 broches GPIO** comprenant:
 - 23 x E/S digitales
 - 3 x entrées analogiques (via ADC 12 bit)
 - 2 x interfaces UART
 - 2 x bus I2C
 - 16 x sorties PWM
 - 1 x port micro-USB 1.1: alimentation, programmation, hôte USB et périphérique de stockage USB
 - 1 x interface SWD de debug
- **Module** RTC intégré
- **LED** programmable sur GP25
- **Capteur** de température intégré

intégrée présente les caractéristiques suivantes :

- Wifi 4 (802.11n) + Bluetooth 5.2, bande unique (2,4 GHz)
- WPA3
- Point d'accès logiciel prenant en charge jusqu'à **quatre clients**

L'antenne est une antenne embarquée sous licence d'ABRACON (anciennement ProAnt).

2.3 PDF

- [Raspberry Pi Pico W Datasheet](#)
- [Connecting to the Internet with Raspberry Pi Pico W](#)
- [Raspberry Pi Pico Python SDK](#)

3. Kit de développement Windows (SDK)

[La fondation Raspberry Pi officialise un kit de développement Windows pour le Raspberry Pico](#)

4. Les shields

4.1 Shield Grove

Le [Grove Shield Pico](#) est une carte d'interface permettant de raccorder sans soudure les capteurs et actionneurs Grove sur une carte Raspberry Pi Pico (W). [\[Schéma\]](#)



Il est équipé de 10 connecteurs 4 broches dont :

- 3 entrées analogiques,
- 3 entrées-sorties logiques,
- 2 interfaces I2C et
- 2 interfaces UART.

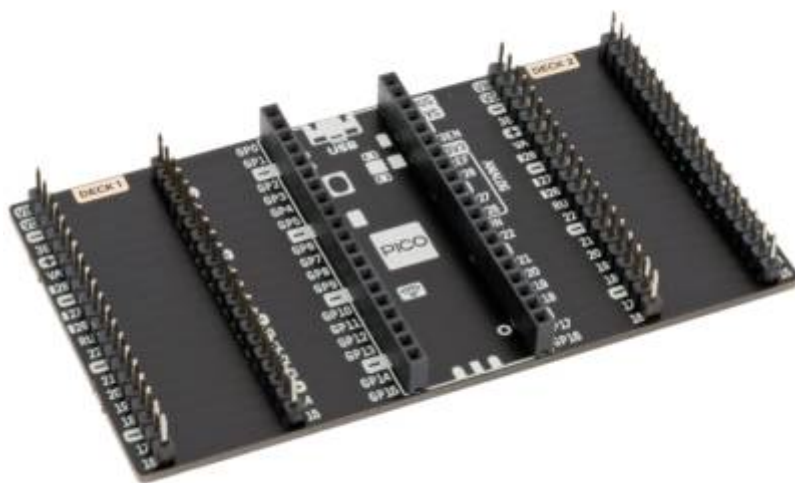
Le bus SPI est accessible sur un connecteur 6 broches mâles.

Brochage des connecteurs: GND - Vcc - signal 2 - signal 1

Attention à la **position du commutateur** permettant de régler **Vcc=5V** ou **Vcc=3,3V** sur les connecteurs.

4.2 Pico OMNIBUS

Doublez les broches GPIO et attachez deux modules complémentaires à un seul Raspberry Pi Pico avec [Pico Omnibus](#).

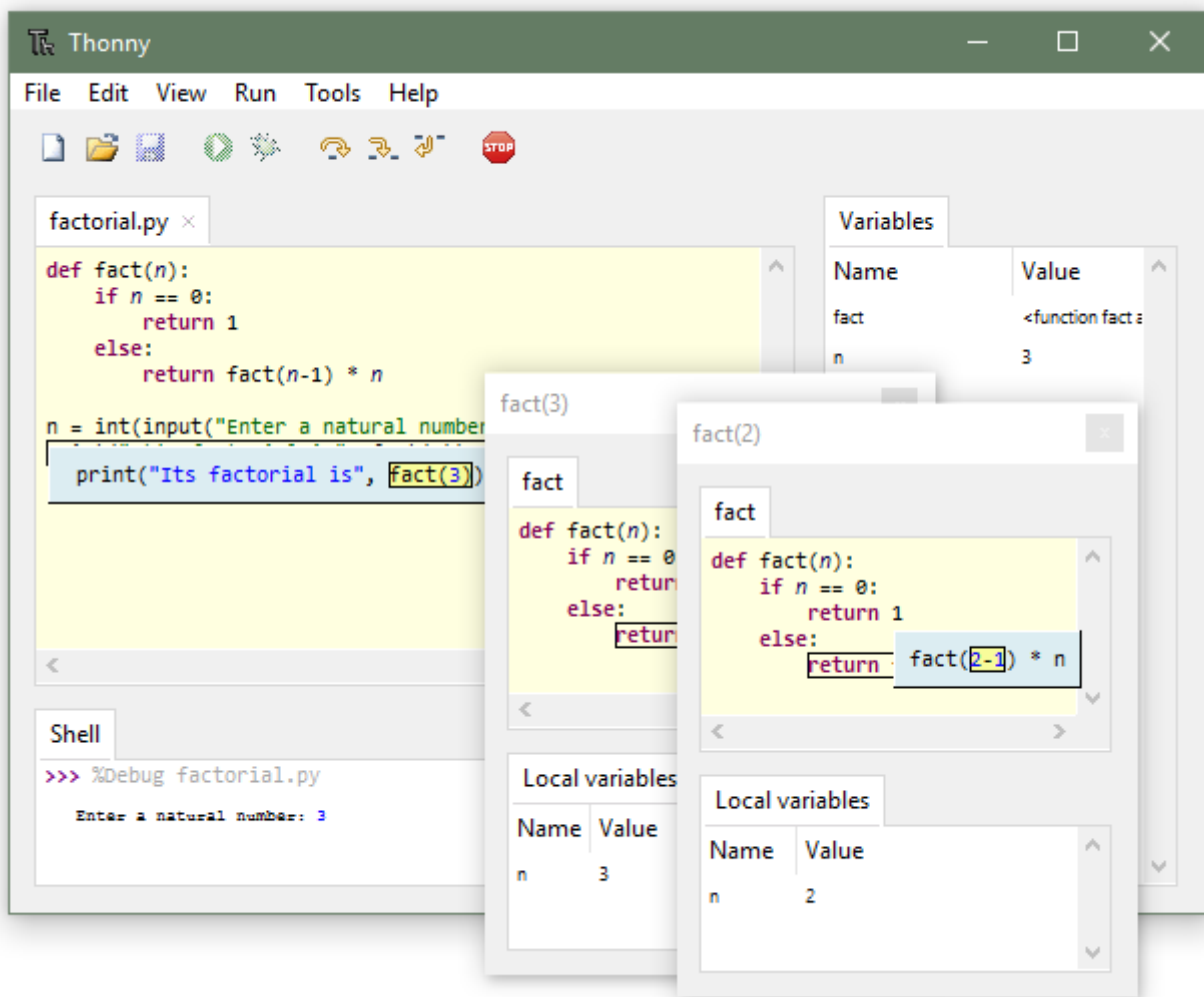


5. Installer Python sur la Rpi Pico (W)

- Voir le tutoriel "[Getting Started with Raspberry Pi Pico W using MicroPython](#)"

6. IDE Thonny

- Installer l'éditeur : [Thonny](#)



7. Exemples de programmes

- [Getting started with Raspberry Pi Pico](#)
 - Blink the onboard LED
 - Use digital inputs and outputs
 - Control LED brightness with PWM
 - Control an LED with an analogue input
- [How to Connect Raspberry Pi Pico W to the Internet](#)
- [How to Use Raspberry Pi Pico W With Node-RED](#)
- [Raspberry Pi Pico W Web Server Tutorial with MicroPython](#)
- [MQTT and Raspberry Pi Pico W: Start with Mosquitto \(MicroPython\)](#)
- * [Utiliser la PWM sur la Raspberry Pi Pico](#)

From:
<http://webge.fr/dokuwiki/> - **WEBGE Wikis**

Permanent link:
<http://webge.fr/dokuwiki/doku.php?id=python:micropython:raspypico2040&rev=1683780060>

Last update: **2023/05/11 06:41**

