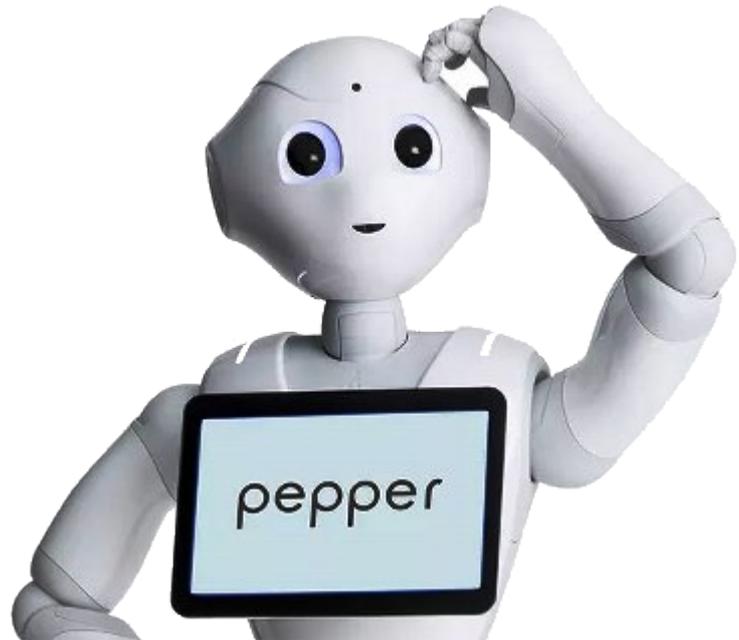




Bienvenue sur Pepper

Rédacteur(s) : Christophe Lemarchant, Philippe Mariano

[Mise à jour le 8/7/2019]



Ce **Wiki** est consacré à la programmation du robot **Pepper** développé par l'entreprise Française **ALDEBARAN**, rachetée par la société Japonaise **SOFTBANK**.

Sommaire

1. [Le framework NAOqi](#)
2. **Le matériel**
 1. [Description technique](#)
 2. Le basic Channel
 3. Mise en service
 4. [Mise à jour de NAOqi](#)
3. Les outils logiciels à installer
4. **Un premier programme étape par étape**
 1. ["Hello World" avec Chorégraphe et Python](#)
5. **Comment programmer Pepper ?**
 1. avec Chorégraphe
 2. [avec Chorégraphe et Python](#)
6. **Exemples**
 1. avec Chorégraphe
 1. [Prise en main](#)
 2. [Le saxophoniste](#)
 3. [Aïe](#)
 4. [Discours](#)
 5. [Reconnaissance vocale](#)

6. [Reconnaissance faciale](#)
7. [Site Web \(embarqué, déporté\)](#)
2. avec Chorégraphe et python
 1. [Domotique avec Pepper et Raspberry Pi](#)

7. Les projets

- **Les bibliothèques externes**
 - [pepper-web-boxes](#) (pour gérer le réseau)
- **Ressources**
 - [Bibliographie](#)
 - [Webographie](#)
- [Glossaire](#)

From:
<http://webge.fr/dokuwiki/> - **WEBGE Wikis**

Permanent link:
<http://webge.fr/dokuwiki/doku.php?id=pepper:accueilpepper>

Last update: **2021/08/11 09:19**

